### Muskelstimulations- und Massagegerät

5

Die Erfindung betrifft ein Muskelstimulations- und Massagegerät nach dem Oberbegriff des unabhängigen Patentanspruches.

Im Fitness- und Therapiebereich werden Geräte eingesetzt, die 10 Vibrationen erzeugen, welche über eine Kontaktfläche auf die zu behandelnde bzw. trainierende Person übertragen werden. Die Vibrationen können sowohl auf Muskeln als auch auf wirksame Wirkung haben. Eine eine positive Knochen möglich, wenn Stimulation Muskelfasern ist von 15 Muskelfasern oszillierend von einem Grundtonus aus in einen erhöhter Spannung gebracht werden Schwellenbereich mit können. Der Grundtonus hängt vom konstitutionellen Tonus und von der während der Behandlung gewählten Vorspannung ab. Die Vorspannung ergibt sich zum einen aufgrund des Gewichtes, 20 der gewählten Haltung, und zum andern durch eine willentliche Anspannung der Muskeln. Die Stimulation durch die Vibration ist dann optimal, wenn sie mit einem grossen stimulierenden der ZU Bewegungsanteil in Richtung einen zu behandelnden Muskelfasern auf den Körper, bzw. 25 Muskel, übertragen werden kann. Um die Wirkung der Behandlung zu verstärken, können die behandelten Muskeln während der massiert werden. Daher sollte das Behandlung aufgebaut sein, die so Muskelstimulationsgerät behandelten Muskeln für eine Massage bequem zugänglich sind. 30 Bei der Behandlung von Knochen sollte die Vibration mit einem

möglichst grossen Bewegungsanteil in Richtung des Knochens auf den Körper übertragen werden.

Die Vibration sollte bei einer zu behandelnden Person mindestens über eine Kontaktfläche für die Füsse und gegebenenfalls für das Gesäss sowie insbesondere auch über Griffe für die Hände übertragen werden können. Entsprechend befindet sich die zu behandelnde Person in einer stehenden, sitzenden oder hängenden Haltung.

10

15

5

Die Vibration soll Frequenzen bzw. Perioden im Bereich der Ansprech- und Abklingzeiten von Muskelfasern haben. Die gängigen Anwendungen sehen Anregungsfrequenzen im Bereich von 1 bis 60 Hz vor. Geräte mit einer einstellbaren Frequenz erlauben eine Anpassung der Frequenz an den Behandlungszweck und somit eine optimale Behandlung. Die Amplitude der Vibration liegt beispielsweise im Bereich von 1-10mm, vorzugsweise aber von 4-6mm. Das Gewicht, das in Vibration gesetzt werden können muss, liegt im Bereich von 10-150kg.

20

25

30

Die EP-0'929'284 beschreibt ein Muskelstimulationsgerät mit zwei voneinander weg fahrenden Fussplatten, die an einer horizontal verlaufenden Mittelachse schwenkbar gelagert und über je eine Welle mittels je einer Exzenterübertragung in Schwenkbewegungen versetzbar sind. Um eine unerwünschte Unwucht der Wellen zu vermeiden, werden die Wellen durch das Ausgleichsmassen ausgewuchtet. Das Anbringen von erzeugt aber unerwünscht laute Geräusche, die als Luftschall Körperschall über den Boden abgestrahlt direkt und als werden. Die den Geräuschen zu Grunde liegenden Schwingungen entstehen durch Trägheitskräfte der hinauf und hinunter diese wobei geschwenkten Fussplatten,

Beschleunigungskräften entgegengesetzten Kräfte auf das Gerät und von diesem auf den Boden übertragen werden. Ein weiterer Nachteil dieser Lösung besteht darin, dass die Fussplatten aufgrund ihrer Schwenkbewegungen die Tendenz haben, die Beine stehenden Person ebenfalls Platten den der Schwenkanteil zu versetzen. Dieser Schwenkbewegung Anregung muss anteilmässig von den Fussgelenken, den Knien und den Hüftgelenken aufgenommen werden, was mit der Gefahr von unerwünschten Wirkungen auf die Gelenke verbunden ist. Geräte gemäss der EP-0'929'284 sind auf die Stimulation der Muskeln in Körperlängsrichtung und insbesondere auf die Beinmuskulatur eingeschränkt. Vibrationen, die auf Muskeln des Rumpfes und der Arme wirken sollten, müssten aufgrund der Dämpfung in den Fussgelenken, Knien und Hüftgelenken mit unerwünscht grossen Amplituden auf die Beine wirken und von diesen auf den Rumpf übertragen werden. Diese indirekte Anregung kann zu Problemen in den Gelenken führen und gewährleistet bei den Rumpfmuskeln keine definierte Anregung.

5

10

15

30

Die US-5,500,002 beschreibt eine zu den Ausführungen der EP-20 Schwenkbewegung. in ähnliche Lösung mit zwei 0'929'284 Fussplatten mit Fussplatten, wobei die versetzbaren unterschiedlichen und verstellbaren Amplituden anregbar sind. Diese Lösung weist ebenfalls die oben beschriebenen Nachteile 25 auf.

Die US-5,273,028 beschreibt eine Lösung mit einer parallel vibrierenden Platte, wobei die Vibration nicht über eine drehende Welle, sondern über elektromagnetische Aktuatoren erzeugt werden. Die Anwendung ist auf Stimulationen über die Füsse und Beine beschränkt. Zudem entsteht von den elektromagnetischen Aktuatoren neu ausgehender Lärm.

Eine weitere Lösung mit elektromagnetischen Aktuatoren ist aus der US-5'484'388 bekannt. Es handelt sich um eine Anwendung im Bereich der Knochenbehandlung, wobei ein mit einer statischen Kraft vorbelasteter Knochen mit Kraftstössen in Richtung der statischen Kraft beaufschlagt wird. Die Ausführung ist kompliziert aufgebaut, aufwendig in der Anwendung und nicht auf die vibrierende Muskelstimulation ausgerichtet.

5

20

25

30

Die US-2,427,053 beschreibt eine Vorrichtung mit vibrierenden Flächen im Bereich eines Sitzes und der Lehne, wobei die Bewegung tangential zur Oberfläche der Kontaktflächen erfolgt. Weil Tangentialbewegungen bereits im Bereich der oberflächennahen Haut- und Fettschicht stark gedämpft werden, kann die gewünschte Muskelstimulation nicht in genügendem Umfang erzielt werden.

Gerät bekannt, ist auch ein Handel Aus Kontaktfläche eine Vor- und Rückbewegung mit einem Kippanteil ausführt. Nebst der inakzeptablen Schallerzeugung ist auch der Kippanteil der Vibration ein unerwünschter Nachteil dieser Lösung. Das Gerät umfasst ein Gestänge, das bei der Kontaktfläche befestigt werden kann und das sich bis über die Körperfläche einer zu behandelnden Person erstreckt. oberen Ende des Gestänges sind Griffe angeordnet, so dass zur Stimulation von Armmuskeln mit sich eine Person vorgespannten Muskeln an den Griffen festhalten kann. Amplitude des Kippanteils der Vibration wird durch Gestänge linear erhöht. Dadurch entsteht bei den Griffen eine Bewegung, die für die gewünschte Behandlung nicht geeignet ist.

Aufgabe der Erfindung ist es, ein Muskelstimulations- und Massagegerät zu schaffen, welches die genannten Nachteile überwindet und weitere Anwendungsbereiche ermöglicht.

5 Diese Aufgabe wird durch die in den Patentansprüchen angegebenen Merkmale der Erfindung gelöst.

Ein zusätzlicher Vorteil der Erfindung ist, dass das Muskelstimulations- und Massagegerät gemäss der Erfindung 10 auch als Grundgerät für weitere Anwendungen mittels Zusatzelementen ausgerüstet werden kann.

Die Erfindung wird nachstehend im Zusammenhang mit den Zeichnungen beschrieben. Es zeigen:

15

Figur la ein erfindungsgemässes Muskelstimulations- und Massagegerät in Seitenansicht;

Figur 1b ein erfindungsgemässes Muskelstimulations- und Massagegerät von vorne;

Figur 2 die Vibrationseinheit im Querschnitt;

Figur 3 die Vibrationseinheit in Ansicht von vorne mit
Anbauelementen, und

Figur 4 ein Variante der Blattfeder von Figur 2.

Ein Muskelstimulations- und Massagegerät nach der Erfindung,
30 wie es in den Figuren 1a und 1b dargestellt ist, umfasst eine
Fussplatte 3, eine Säule 2 und eine Vibrationseinheit 1. Die
Fussplatte 3 umschreibt eine rechteckige Fläche. Im Bereich

der Ecken der rechteckigen Fläche sind Rollen und/oder Kufen 32 angebracht. Auf der Fussplatte 3 steht die Säule 2. Die zwei seitlich voneinander beabstandete umfasst 2 Führungsschienentürme mit je mindestens einer Führungsschiene 21, 22. Ein Lift 4 ist an den Führungsschienen 21, 22 auf und ab fahrbar, so dass er in verschiedene Höhen gegenüber der Fussplatte 3 gebracht und hier arretiert werden kann. Der Lift hat die Form eines U-förmigen Traggestells mit zwei seitlichen Armen. Zwischen den offenen Enden, ausserhalb dem Bereich der Führungsschienen 21, 22 ist die Vibrationseinheit 1 befestigt. Am oberen Ende der Säule 2 kann eine Auswertevorhanden sein. Darauf 5 und Anzeigeeinheit beispielsweise die Schwingungszahl, die Behandlungsdauer usw. ablesbar. Es kann zudem eine Pulskontrolle eingebaut werden, dem bekannten Prinzip mit dem drahtlosen welche nach Pulsmesser funktioniert.

10

15

20

Die Fussplatte 3 weist die Form einer Gabel auf. Zwei Gabelenden 31 sind so angeordnet, dass der freie Raum dazwischen mindestens der Breite der Vibrationseinheit 1 entspricht. Die Vibrationseinheit 1 kann am Lift so weit heruntergefahren werden, bis sie sich zwischen den Gabelenden 31 befindet.

Der Lift 4 ist mittels Rollen oder Gleitlagern an den Führungsschienen verschiebbar befestigt. Die Rollen oder Gleitlager garantieren, dass der Lift wunschgemäss positioniert werden kann und dort auch festgehalten ist. Er ist mit einem Liftantrieb 41 versehen. Der Liftantrieb 41 ist vorteilhafterweise innerhalb der Fussplatte 3 angeordnet, damit der Schwerpunkt des gesamten Muskelstimulations- und Massagegerät tief bleibt. Er treibt den Lift mittels Seilzug,

Zahnriemen oder Spindel nach bekannter Art an. Es ist auch möglich, den Antrieb 41 im Lift 4 selbst anzuordnen. Dann kann mindestens eine der Führungsschienen gezahnt sein, wobei der Antrieb 41 mit einem Zahnrad versehen ist, welches in die Verzahnung eingreift.

5

10

15

20

25

30

Die Vibrationseinheit 1 ist am Gestell des Lifts 4 fest oder um eine horizontale Schwenkachse schwenkbar befestigt. Falle der schwenkbaren Befestigung in sie muss Schwenkzuständen fixierbar sein. Dazu können beispielsweise die seitlichen Rahmenteile des Liftes 4 mit kreisförmigen sein, in Ausschnitten versehen Nuten oder Arretiermittel verschiebbar laufen. Mittels Schnellhebeln, Flügelmuttern und dergleichen wird die Vibrationseinheit in der gewünschten Schwenkposition arretiert.

Ein Querschnitt durch die Vibrationseinheit ist in der Figur 2 gezeigt. Die Vibrationseinheit 1 weist etwa die Form eines Quaders auf. Ein Gehäuse 12 umfasst einen Boden, zwei parallele Seitenwände und zwei parallele Stirnwände. Seite des Gehäuses 12, hier die obere, ist offen. Eine Vibrationskissen 11 mit ein oder Vibrationsplatte einer nach oben gewölbten rechteckiger Grundfläche und Oberfläche ragt teilweise in den Innenraum des Gehäuses12. Gehäuseinnenwand zwischen Abstand Der Vibrationskissen 11 ist minimal. So ist es nicht möglich, dass man aus Versehen mit einem Finger oder Gegenstand dazwischen gerät und sich einklemmen kann. Dies dient der Sicherheit der zu therapierenden Person und des Therapeuten. Verletzungen sind ausgeschlossen.

ist Vibrationseinheit 1 der Gehäuse 12 Im Vibrationsantrieb angeordnet. Eine Antriebswelle 14 ist hier parallel zur Länge des Gehäuses12 vorhanden. Sie weist mindestens einen Excenter 141 auf. Am Excenter 141 ist eine Kuppelstange 142 angelenkt. Die Kuppelstange 142 verbindet mit der Vibrationsplatte oder Excenter 141 Vibrationskissen 11, wo sie an einem Schwenkgelenk 111 endet. der Antriebswelle wird eine so in Drehbewegung Linearbewegung des Vibrationskissens übertragen und 11 Abvibrationen des Aufund die erzeugt damit 10 Vibrationskissens 11. Der Hub des Vibrationskissens wird zwischen etwa 1 und 6 mm gewählt. Ein anderer Excenter kann nach bekannter Konstruktion so ausgeführt sein, dass der Hub des Der Hub kann. werden variiert vereingestellt Vibrationskissens wird dann zwischen etwa und 6 1 mm 15 variierbar. Eine Konstruktion mit variierbaren Nocken kann so gebaut sein, dass der Hub sogar während dem Betrieb variiert werden kann. Es können mehrere Excenter 141 mit je einer kleinere eine vorhanden sein, was 142 Kuppelstange Dimensionierung der einzelnen Elemente erlaubt. Bei 20 Vibrationsplatte können mit einer Ausführung Vibrationskissen, eine Vibrationsstange, Vibrationsfussrasten oder dergleichen aufgesteckt werden.

Gehäuse 12 weist einen Zwischenboden 121 auf. Er ist mit 25 Ausnehmungen versehen, durch welche die Kuppelstange 142 verläuft. Auf dem Zwischenboden 121 ist mindestens eine Die Federeinheit 13 Federeinheit 13 befestigt. 130, einer Blattfeder vorteilhafterweise aus einstückig oder in mehrere flächige Segmente aufgeteilt ist. 30 In der Variante nach Figur 2 hat sie eine untere Federplatte 132 und eine obere Federplatte 131. Die untere Federplatte

141 liegt auf dem Zwischenboden 121 auf und ist da mit einer Federhalterung 136 befestigt. Sie weist hier ebenfalls eine Ausnehmung für die Bewegung der Kuppelstange 142 auf. Die Unterseite 131 ist an der Federplatte 135, Federbefestigung einer mit Vibrationskissens 11 Schrauben, Nieten oder dergleichen befestigt. Zwischen der oberen und der unteren Federplatte 142,141 weist Federeinheit 130 mindestens je einen Federwinkel 133 auf als federnde Verbindung der oberen und der unteren Federplatte 131, 132. Die Federeinheit 130 weist von oben gesehen einen rechteckigen bis quadratischen Grundriss auf. Sie entspricht annähernd der Grundfläche maximal Fläche in der Vibrationskissens 11. Natürlich kann die Federeinheit 130 in mehrere einzelne Blattfederelemente aufgeteilt sein. Diese geometrische Auslegung gewährleistet die exakte Führung des Vibrationskissens 11 während der Betätigung. Die Blattfeder 130 übernimmt nicht nur die Führung des Vibrationskissens, Schwingungen der die Dämpfung auch Beschleunigungen im oberen und unteren Bereich der Bewegung des Vibrationskissens und dämpft damit auch das durch die Vibrationen und die Mechanik erzeugte Geräusch massgebend. Für zusätzlichen Komfort kann eine Vibrations-Ausgleichswelle bekannter Art in der Vibrationseinheit 12 vorhanden sein.

10

15

20

25 Eine andere Ausgestaltung der Blattfeder ist aus Figur 4
ersichtlich. Die Blattfeder besteht hier aus einer einfachen
Federplatte 138. Sie kann flach, eben oder gewölbt und
eventuell vorgespannt sein. Sie kann aus einem Stück oder
mehrschichtig und auch aus unterschiedlichen Materialen
30 bestehend aufgebaut sein. Da die Bauhöhe kleiner ist, wird
sie mit Vorteil auf einem Lagerbock 137 auf dem Zwischenboden
121 mit einer Federhalterung 136 befestigt. An der Unterseite

seitlich obere sind Vibrationsplatte 11 der vorhanden, welche je mit einer Federbefestigungen 135' Aufnahmenut 137 versehen sind. Die einfache Federplatte ist ihren seitlichen Rändern Umfang in am Aufnahmenuten 137 gelagert. Für die Bewegung der einfachen Federplatte 138 ist zwischen ihr und der Aufnahmenut 139 etwas Spiel vorgesehen. Die einfache Federplatte 138 kann sich, wie die weiter oben beschriebene Federeinheit 13, aus Fläche der die ganze annähernd Stück über einem Vibrationsplatte 11 erstrecken. Sie kann ebenso wie auch die nebeneinander einzelne mehrteilig in 13 Federeinheit angeordnete Segmente unterteilt sein. Als Extremfall kann sie sogar aus einer Mehrzahl von dünnen Federstäben bestehen.

15 Statt einer Blattfeder 130 oder einer einfachen Federplatte 138 kann eine Konstruktion von mindestens zwei Torsionsfedern Anwendung finden. Die Torsionsfedern werden je zwischen dem Zwischenboden 121 und der Unterseite der Vibrationsplatte fixiert.

20

10

Das Vibrationskissen weist einen harten Kern auf. Es kann aus einem Metall-, Holz- oder einem Kunststoffkörper bestehen. Dieser ist oben und seitlich mit einer Polsterung aus Leder oder anderem geeigneten Material bekannter Art versehen.

25

30

Die Antriebswelle 14 kann seitlich bis zu den Stirnseiten des Gehäuses 12 oder sogar darüber hinaus verlängert sein. An diesen Enden sind dann Zusatzgeräte anschliessbar, welche ebenfalls durch die Antriebswelle in Drehung versetzt werden. Die Zusatzgeräte können aufgeschraubt oder, mit einem bajonettartigen oder ähnlichen Schnellverschluss 61 versehen, aufsteckbar sein.

Als solches Zusatzgerät (siehe Figur 1b) können beispielsweise Seilscheiben 62 auf beiden Seiten an der Antriebswelle 14 aufgesteckt werden. Man kann auch je eine Excenterscheibe verwenden, an welcher weitere Module wie Handschlaufen, frei drehende Seilscheiben und ähnliches aufgesteckt werden können.

5

10

15

Da die Vibrationsplatte oder das Vibrationskissen 11 meist mit einer Amplitude von etwa 5 mm bewegt wird, kann durch die Auslegung der Excenterscheiben eine für bestimmte Therapien geeignete andere Auslenkung resp. Amplitude erreicht werden. möglich. Bereich wählbar weitem ist in Sie Excenterscheiben können gleichsinnig oder auch drehversetzt bei kann Beispielsweise werden. befestiqt eingehängt befestigten Excentern Gurt ein drehversetzt werden. Damit kann man eine Vibrationsmassage, wie sie von altbekannten Gurtvibratoren bekannt ist, durchführen.

1b) bildet Figur Zusatzgerät (siehe Ein weiteres Vibrationsstange 71, welche seitlich am Vibrationskissen 11 20 aufgesteckt wird. Die Vibrationsstange befindet sich dann im Abstand über der Auflage des Vibrationskissens 11. Auch hier können Handschlaufen oder Seilrollen 72 eingehängt werden. Vibrationsstimulation von selektive die Damit ist zu therapierenden Person möglich. Die Extremitäten der 25 Handschlaufen können auch von einem Therapeuten benützt werden, um beim Massieren einer zu therapierenden Person die Massage durch Vibrationsbewegung des Gerätes zu unterstützen. Dazu führt er seine Hand durch die Handschlaufe, so dass sein Unterarm in der Handschlaufe aufliegt und durch diese bewegt 30 wird, während er mit seiner Handfläche die Massage ausführt.

Weiterhin kann beispielsweise ein Seilzug über die Seilscheibe gelegt werden, an dessen einem Ende eine Handschlaufe oder ein Ring für Hände, Unterarme usw. und an dessen anderem Ende ein auswechselbares Gewicht oder eine einstellbare Belastungsfeder angebracht ist. Dies gilt für beide obigen Zusatzgeräte.

zusätzliche Erweiterung des Einsatzbereichs des Eine Muskelstimulationsgeräts ergibt sich durch Kombination der Vibrationsbewegung mit einer Bewegung des Lifts 4. Dazu wird der Lift mit einer Programmsteuerung versehen. Er kann somit während einer bestimmbaren Therapiezeit über einen bestimmten Höhenbereich kontinuierlich auf- und abgefahren werden, während die Vibrationseinheit 1 in Aktion ist. Als Beispiel sei eine Stimulation der Oberschenkelmuskulatur quer zu den Muskellängsfasern genannt. Dazu wird die Vibrationseinheit so geschwenkt, dass die Vibrationsbewegung senkrecht zur Säule 2 ausgeführt wird. Der Lift ist so programmiert, dass er gleichzeitig über den Bereich knapp oberhalb dem Knie bis abfährt. Lenden aufund knapp unterhalb der Bewegungsbereich muss natürlich bei jeder Person und jedem Muskelbereich anders eingestellt werden.

10

15

20

Verbesserung und Vereinfachung weiteren Zur Therapiemöglichkeiten ist die Vibrationseinheit mit einer 25 programmierbaren Steuerung versehen. Damit kann sowohl die Zeitdauer als auch die Vibrationsfrequenz voreingestellt werden. Auch kann die Vibrationsfrequenz während einer Damit werden. kann man verändert Zeit bestimmbaren verhindern, dass sich die Muskulatur auf die eingestellte 30 Frequenz einstellt und sich der Behandlungseffekt vermindert.

# Ziffern und ihre Bezeichnungen:

1	Vibrationseinheit
2	Säule
3	Fussplatte
- 4	Lift
11	Vibrationsplatte/kissen
12	Gehäuse
13	Federeinheit
14	Antriebswelle
21	Führungsschiene
22	Führungsschiene
31	Gabelplatte
32	Rollen oder Kufen
41	Lifteinheit
	Schwenkgelenk .
121	Zwischenboden
130	Blattfeder
131	Obere Federplatte
-	Untere Federplatte
133	Federwinkel
135	Obere Federbefestigung
135'	Obere Federbefestigung
136	Federhalterung
137	Lagerbock
138	einfache Federplatte
139	Aufnahmenut
141	
142	Kuppelstange

#### Patentansprüche

- 1. Muskelstimulations- und Massagegerät mit einer Fussplatte (3), welche mit Rollen oder Kufen (32) versehen ist, und mit einer senkrecht auf der Fussplatte (3) angeordneten Säule (2) und einer Vibrationseinheit, dadurch gekennzeichnet, dass
- die Vibrationseinheit (1) an einem Lift (3) angeordnet ist, wobei der Lift (3) an Führungsschienen (21,22) der Säule fahrbar und in verschiedener Höhe arretierbar befestigt ist, so dass sich die Vibrationseinheit (1) auf einer Seite ausserhalb dem Bereich der Säule (2) befindet.

15

30

- Muskelstimulations- und Massagegerät nach Anspruch 2. dadurch gekennzeichnet, dass die Vibrationseinheit (1) ein Gehäuse (12) mit einem Zwischenboden (121) und eine umfasst, und dass die (11)Vibrationsplatte mittels mindestens einer (11)Vibrationsplatte 20 Federeinheit (13) mit dem Zwischenboden (121) verbunden ist, und dass im Gehäuse (12) eine Antriebswelle (14) vorhanden ist, welche mindestens einen Excenter (141) aufweist, welcher über eine Kuppelstange (142) mit dem Vibrationskissen (11) schwenkbar verbunden ist. 25
  - 3. Muskelstimulations- und Massagegerät nach Anspruch 2, dadurch gekennzeichnet, dass die Vibrationseinheit mit einer programmierbaren Steuerung versehen ist, so dass Zeitdauer und/oder Vibrationsfrequenz veränderbar sind.

4. Muskelstimulations- und Massagegerät nach Anspruch 2, dadurch gekennzeichnet, dass die Federeinheit (13) flächig ausgestaltete Blattfeder (130,138) ist, welche am Zwischenboden (121) und an der Vibrationsplatte befestigt ist, so dass sie die seitliche Führung der Vibrationsplatte (11) garantiert und ein seitliches Ausweichen der Vibrationsplatte (11) gegenüber dem Gehäuse verhindert.

- 10 5. Muskelstimulations- und Massagegerät nach Anspruch 2, dadurch gekennzeichnet, dass die Federeinheit (13)

  Torsionsstäbe umfasst.
- 6. Muskelstimulations- und Massagegerät nach Anspruch 4,
  dadurch gekennzeichnet, dass die Blattfeder (130) eine
  obere Federplatte (131) und eine untere Federplatte
  (132) aufweist, wobei die unter Federplatte (132) mit
  einer Öffnung versehen ist, durch welche die
  Kuppelstange (142) hindurch geführt ist.

20

5

- 7. Muskelstimulations- und Massagegerät nach Anspruch 4, dadurch gekennzeichnet, dass die Blattfeder (130,138) aus einer Anzahl Blattfeder-Elementen besteht.
- 25 8. Muskelstimulations- und Massagegerät nach Anspruch 2, dadurch gekennzeichnet, dass die Vibrationsplatte als Vibrationskissen (11) ausgestaltet ist und mindestens teilweise ins Gehäuse (12) hineinreicht ist.
- 30 9. Muskelstimulations- und Massagegerät nach Anspruch 2, dadurch gekennzeichnet, dass das Gehäuse (12) der

Vibrationseinheit (1) am Lift (4) um eine horizontale Schwenkachse schwenkbar ist.

10. Muskelstimulations- und Massagegerät nach Anspruch 2, dadurch gekennzeichnet, dass die Antriebswelle seitlich aus dem Gehäuse (12) herausgeführt ist und an den seitlichen Enden mit Aufnahmen versehen ist für die Aufnahme von Zusatzelementen für eine Vibrationstherapie.

10

- 11. Muskelstimulations- und Massagegerät nach Anspruch 2, dadurch gekennzeichnet, dass am Vibrationskissen (11) eine Vibrationsstange anschliessbar ist, welche mit dem Vibrationskissen bewegt ist und welche mit Zusatzelementen versehen werden kann.
  - 12. Muskelstimulations- und Massagegerät nach Anspruch 10 oder 11, dadurch gekennzeichnet, dass die Zusatzgeräte Excenterscheiben, Seilscheiben oder Handschlaufen sind.

20

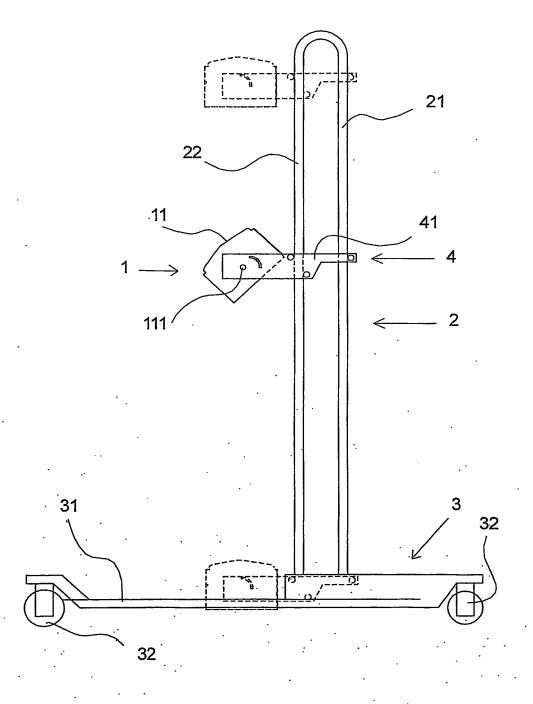
15

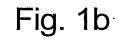
Anspruch 1, Muskelstimulationsgerät nach 13. gekennzeichnet, dass die Fussplatte (3) auf der Seite der Säule (2), auf welcher sich die Vibrationseinheit (1) befindet, die Form gabelförmig ausgestaltet ist und zwei voneinander beabstandete Gabelenden (31) aufweist, 25 wobei der Abstand zwischen den beiden Gabelenden (31) Breite der Vibrationseinheit mindestens der entspricht, so dass die Vibrationseinheit (1) mit dem Lift (4) bis zwischen die Gabelenden hinunter fahrbar ist. 30

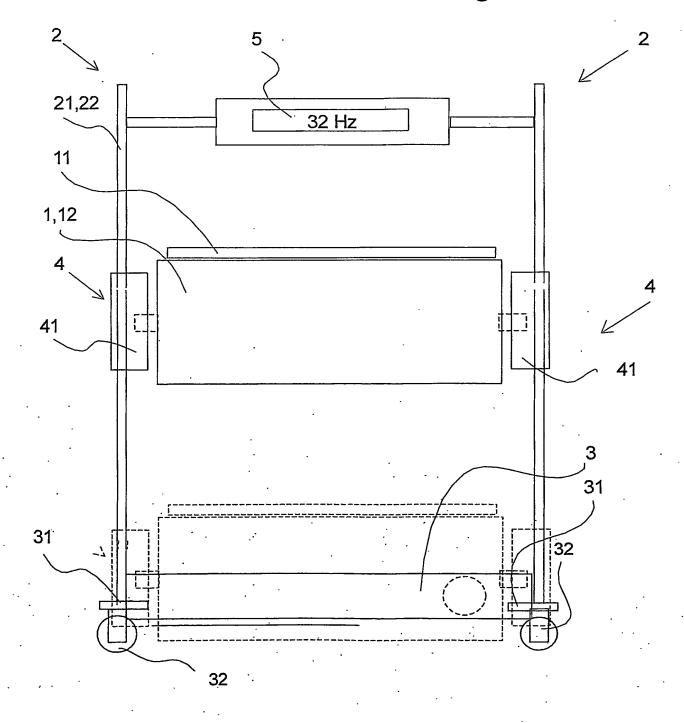
14. Muskelstimulationsgerät nach Anspruch 7, dadurch gekennzeichnet, dass der Lift über einen vorbestimmbaren Höhenbereich auf programmiert während einer Zeitspanne kontinuierlich auf- und ab- fahrbar ist

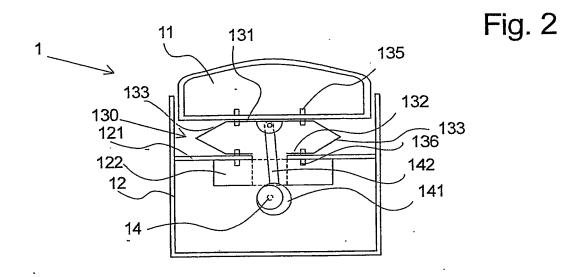
5

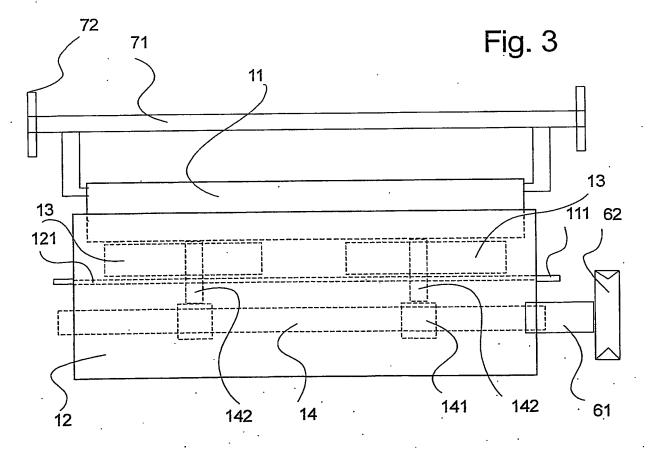
Fig. 1a











PCT/CH2004/000731

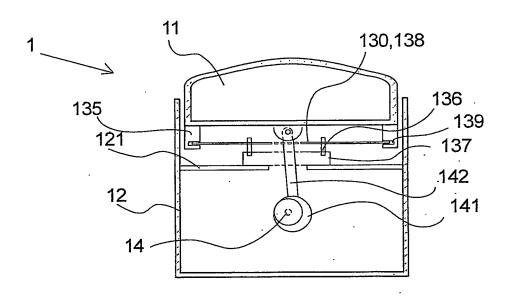


Fig. 4

#### INTERNATIONAL SEARCH REPORT

Inte Application No PCT/CH2004/000731

A. CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER IPC 7 A61H37/00 A61H A61H23/02 According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC **B. FIELDS SEARCHED** Minimum documentation searched (classification system followed by classification symbols) A61H B06B IPC 7 Documentation searched other than minimum documentation to the extent that such documents are included in the fields searched Electronic data base consulted during the international search (name of data base and, where practical, search terms used) EPO-Internal, WPI Data, PAJ C. DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT Category ° Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages Relevant to claim No. X DE 201 16 277 U (ERGOLINE GMBH) 1 - 1429 November 2001 (2001-11-29) page 7, paragraph 1 - page 8, paragraph 2 page 9, paragraph 2 - paragraph 3; figures NL 1 018 340 C (SUPERVISIE SPORTS B V) X 1,13 30 December 2002 (2002-12-30) page 3, line 34 - line 35; figure FR 1 457 046 A (TRAP FRANCOIS) X 1 8 July 1966 (1966-07-08) the whole document 10 - 12DE 195 17 866 C (KLASEN HEINZ PROF DIPL X 1 ING) 13 June 1996 (1996-06-13) the whole document -/---Further documents are listed in the continuation of box C. Х Patent family members are listed in annex. Special categories of cited documents: "T" later document published after the international filing date or priority date and not in conflict with the application but cited to understand the principle or theory underlying the "A" document defining the general state of the art which is not considered to be of particular relevance "E" earlier document but published on or after the international "X" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to filing date "L" document which may throw doubts on priority claim(s) or which is cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified) involve an inventive step when the document is taken alone "Y" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other such docu-"O" document referring to an oral disclosure, use, exhibition or ments, such combination being obvious to a person skilled in the art. other means document published prior to the international filing date but later than the priority date claimed \*&\* document member of the same patent family Date of the actual completion of the international search Date of mailing of the international search report 8 March 2005 16/03/2005 Name and mailing address of the ISA Authorized officer European Patent Office, P.B. 5818 Patentlaan 2 NL - 2280 HV Rijswijk Tel. (+31-70) 340-2040, Tx. 31 651 epo nl, Fax: (+31-70) 340-3016 Fischer, E

### INTERNATIONAL SEARCH REPORT

Int I Application No PCT/CH2004/000731

C.(Continua	ation) DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT	
Category °	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
A	DE 102 01 255 A (RUF HELGA) 31 July 2003 (2003-07-31) paragraphs '0014! - '0017!; figures	2,11,12

# INTERNATIONAL SEARCH REPORT

information on patent family members

Intern at Application No PCT/CH2004/000731

Patent document cited in search report		Publication date		Patent family member(s)	Publication date
DE 20116277	U	29-11-2001	DE	20116277 U1	29-11-2001
NL 1018340	С	30-12-2002	NL	1018340 C2	30-12-2002
FR 1457046	Α	08-07-1966	BE CH LU	689173 A 449849 A 52345 A	14-04-1967 15-01-1968 11-01-1967
DE 19517866	С	13-06-1996	DE	19517866 C1	13-06-1996
DE 10201255	Α	31-07-2003	DE	10201255 A1	31-07-2003

### INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

Inte ales Aktenzeichen PCT/CH2004/000731

a. Klassifizierung des anmeldungsgegenstandes IPK 7 A61H37/00 A61H23/02

Nach der Internationalen Patentklassifikation (IPK) oder nach der nationalen Klassifikation und der IPK

#### B. RECHERCHIERTE GEBIETE

Recherchierter Mindestprüfstoff (Klassifikationssystem und Klassifikationssymbole )  $IPK\ 7\ A61H\ B06B$ 

Weitere Veröffentlichungen sind der Fortsetzung von Feld C zu

Recherchierte aber nicht zum Mindestprüfstoff gehörende Veröffentlichungen, soweit diese unter die recherchierten Gebiete fallen

Während der Internationalen Recherche konsultierte elektronische Datenbank (Name der Datenbank und evtl. verwendete Suchbegriffe)

EPO-Internal, WPI Data, PAJ

Kategorie°	Bezeichnung der Veröffentlichung, soweit erforderlich unter Angabe der in Betracht kommenden Teile	Betr. Anspruch Nr.
X	DE 201 16 277 U (ERGOLINE GMBH) 29. November 2001 (2001-11-29) Seite 7, Absatz 1 - Seite 8, Absatz 2 Seite 9, Absatz 2 - Absatz 3; Abbildungen	1-14
X	NL 1 018 340 C (SUPERVISIE SPORTS B V) 30. Dezember 2002 (2002-12-30) Seite 3, Zeile 34 - Zeile 35; Abbildung	1,13
X	FR 1 457 046 A (TRAP FRANCOIS) 8. Juli 1966 (1966-07-08) das ganze Dokument	1
Α	das ganze bokument	10-12
X	DE 195 17 866 C (KLASEN HEINZ PROF DIPL ING) 13. Juni 1996 (1996-06-13) das ganze Dokument	1

Ŀ				
<ul> <li>Besondere Kategorien von angegebenen Veröffentlichungen :</li> <li>"A" Veröffentlichung, die den altgemeinen Stand der Technik definiert, aber nicht als besonders bedeutsam anzusehen ist</li> <li>"E" älteres Dokument, das jedoch erst am oder nach dem internationalen Anmeldedatum veröffentlicht worden ist</li> <li>"L" Veröffentlichung, die geeignet ist, einen Prioritätsanspruch zweifelhaft erscheinen zu lassen, oder durch die das Veröffentlichungsdatum einer anderen im Recherchenbericht genannten Veröffentlichung belegt werden soll oder die aus einem anderen besonderen Grund angegeben ist (wie ausgeführt)</li> <li>"O" Veröffentlichung, die sich auf eine mündliche Offenbarung, eine Benutzung, eine Ausstellung oder andere Maßnahmen bezieht</li> <li>"P" Veröffentlichung, die vor dem internationalen Anmeldedatum, aber nach dem beanspruchten Prioritätsdatum veröffentlicht worden ist</li> </ul>		<ul> <li>*T* Spätere Veröffentlichung, die nach dem internationalen Anmeldedatur oder dem Prioritästdatum veröffentlicht worden ist und mit der Anmeldung nicht kollidiert, sondern nur zum Verständnis des der Erfindung zugrundeliegenden Prinzips oder der ihr zugrundeliegende Theorie angegeben ist</li> <li>*X* Veröffentlichung von besonderer Bedeutung; die beanspruchte Erfindikann allein aufgrund dieser Veröffentlichung nicht als neu oder auf erfinderischer Tätigkeit beruhend betrachtet werden</li> <li>*Y* Veröffentlichung von besonderer Bedeutung; die beanspruchte Erfindikann nicht als auf erfinderischer Tätigkeit beruhend betrachtet werden, wenn die Veröffentlichung mit einer oder mehreren anderen Veröffentlichungen dieser Kategorie in Verbindung gebracht wird und diese Verbindung für einen Fachmann naheliegend ist</li> <li>*&amp;* Veröffentlichung, die Mitglied derselben Patentfamilie ist</li> </ul>		
Ī	Datum des Abschlusses der internationalen Recherche	Absendedatum des internationalen Recherchenberichts		
	8. März 2005	16/03/2005		
I	Name und Postanschrift der Internationalen Recherchenbehörde	Bevollmächtigter Bediensteter		
	Europäisches Patentamt, P.B. 5818 Patentlaan 2 NL – 2280 HV Rijswijk Tel. (+31-70) 340-2040, Tx. 31 651 epo nl, Fax: (+31-70) 340-3016	Fischer, E		

Siehe Anhang Patentfamilie

entnehmen

# INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

Inte ales Aktenzelchen
PCT/CH2004/000731

C.(Fortsetz	ing) ALS WESENTLICH ANGESEHENE UNTERLAGEN	
Kategorie®	Bezeichnung der Veröffentlichung, soweit erforderlich unter Angabe der in Betracht kommenden Teile	Betr. Anspruch Nr.
A	DE 102 01 255 A (RUF HELGA) 31. Juli 2003 (2003-07-31) Absätze '0014! - '0017!; Abbildungen	2,11,12

## INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

Angaben zu Veröffentlichungen, die zur selben Patentfamilie gehören

Inte ales Aktenzeichen
PCT/CH2004/000731

Im Recherchenbericht angeführtes Patentdokument		Datum der Veröffentlichung	Mitglied(er) der Patentfamilie		Datum der Veröffentlichung
DE 20116277	U	29-11-2001	DE	20116277 U1	29-11-2001
NL 1018340	С	30-12-2002	NL	1018340 C2	30-12-2002
FR 1457046	Α	08-07-1966	BE CH LU	689173 A 449849 A 52345 A	14-04-1967 15-01-1968 11-01-1967
DE 19517866	С	13-06-1996	DE	19517866 C1	13-06-1996
DE 10201255	A	31-07-2003	DE	10201255 A1	31-07-2003